



# Lösungsverfahren für das klassische Ressourcennivellierungsproblem mit Kalendern



Stefan Kreter,

Technische Universität Clausthal

15. DoWoNo, Magdeburg, 30.05.2013

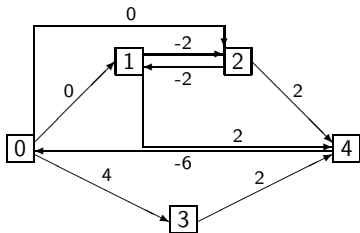


## Übersicht

- Einleitung
- Problembeschreibung
- Anwendungsbereiche
- MIP-Modelle
- Heuristische Verfahren
- Forschungsausblick

## Projektplanung

- Ein Projekt kann als ein Vorgangs-Knoten-Netzwerk  $N = (V, A; \delta)$  dargestellt werden
- $V = \{0, 1, \dots, n, n + 1\}$  besteht aus  $n$  realen Vorgängen und zwei fiktiven Vorgängen 0 und  $n + 1$
- $S_i \in \mathbb{R}_{\geq 0}$  bezeichnet den Startzeitpunkt von Vorgang  $i$
- Mindestabstand  $\hat{=}$  Pfeil  $\langle i, j \rangle$  mit Gewicht  $\delta_{ij} = d_{ij}^{\min}$
- Höchstabstand  $\hat{=}$  Rückwärtspfeil  $\langle j, i \rangle$  mit Gewicht  $\delta_{ji} = -d_{ij}^{\max}$

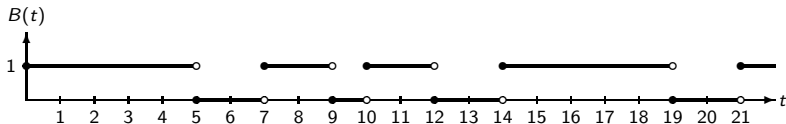


## Kalendrierung

- Ein Kalender ist eine Funktion  $B : \mathbb{R}_{\geq 0} \rightarrow \{0, 1\}$  wobei:

$$B(t) := \begin{cases} 1, & \text{falls } t \text{ Arbeitszeit ist} \\ 0, & \text{falls } t \text{ in eine Pause fällt.} \end{cases}$$

- $\mathcal{R}$  bezeichnet die Menge der erneuerbaren Ressourcen
- $B_k^{\mathcal{R}}$  wird Ressourcenkalender von Ressource  $k$  genannt ( $k \in \mathcal{R}$ )



## Vorgänge

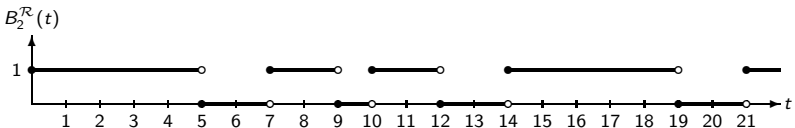
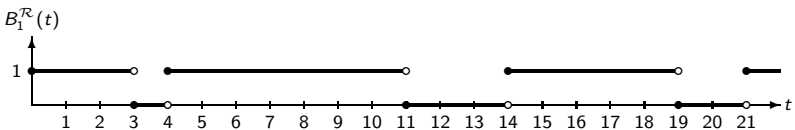
- $p_i \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$  bezeichnet die Dauer von Vorgang  $i \in V$
- $V^{bi} \subset V$  ist die Menge der unterbrechbaren Vorgänge
- $V^{ni} = V \setminus V^{bi}$ , wobei  $i \in V^{ni}$  falls  $p_i = 0$ , ist die Menge der nicht-unterbrechbaren Vorgänge
- $\mathcal{R}_i$  bezeichnet die Menge der Ressourcen  $k \in \mathcal{R}$ , die zur Ausführung von Vorgang  $i \in V$  benötigt werden
- Ein Vorgangskalender

$$B_i(t) := \begin{cases} \min_{k \in \mathcal{R}_i} B_k^{\mathcal{R}}(t), & \text{falls } \mathcal{R}_i \neq \emptyset \\ 1, & \text{sonst} \end{cases}$$

kann für jeden Vorgang  $i \in V$  bestimmt werden

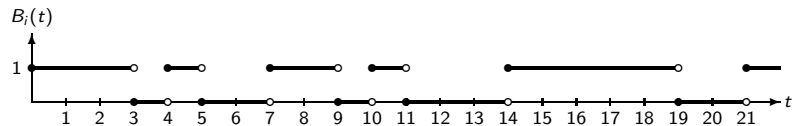
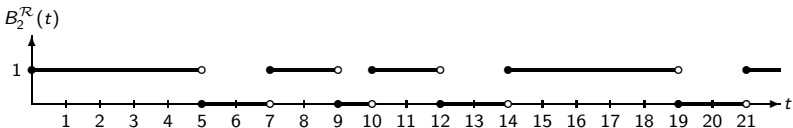
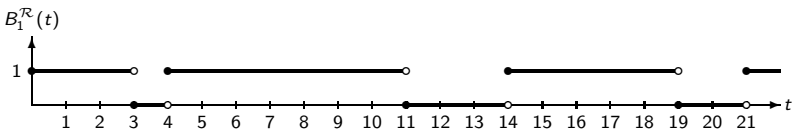
## Vorgänge

Beispiel:  $i \in V^{bi}$  mit  $p_i := 4$  und  $\mathcal{R}_i := \{1, 2\}$



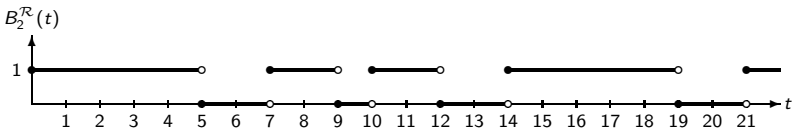
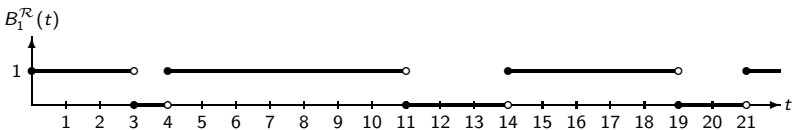
## Vorgänge

Beispiel:  $i \in V^{bi}$  mit  $p_i := 4$  und  $\mathcal{R}_i := \{1, 2\}$

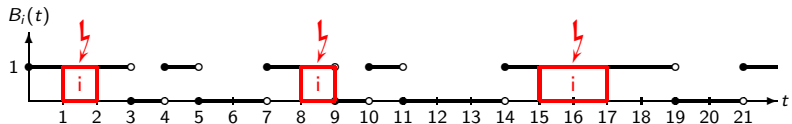


## Vorgänge

Beispiel:  $i \in V^{bi}$  mit  $p_i := 4$  und  $\mathcal{R}_i := \{1, 2\}$



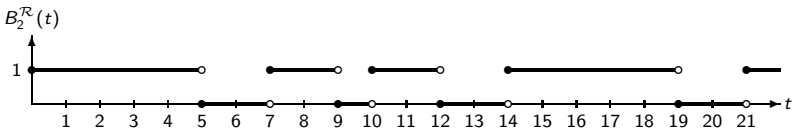
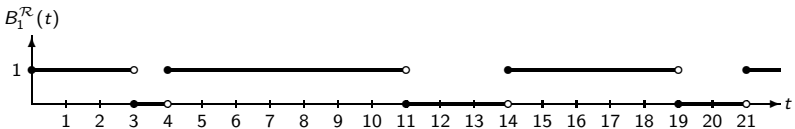
■ Vorgänge  $i \in V^{bi}$  können nur unterbrochen werden während  $B_i(t) = 0$  gilt



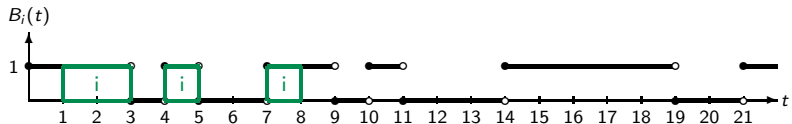


## Vorgänge

Beispiel:  $i \in V^{bi}$  mit  $p_i := 4$  und  $\mathcal{R}_i := \{1, 2\}$

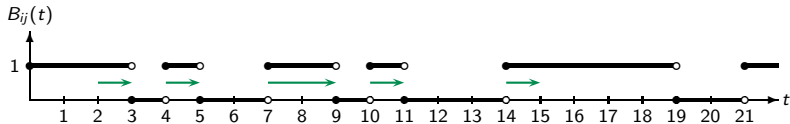


■ Vorgänge  $i \in V^{bi}$  können nur unterbrochen werden während  $B_i(t) = 0$  gilt



## Zeitbeziehungen und Schedule

- Allgemeine Anordnungsbeziehungen können in Start-Start Zeitbeziehungen umgewandelt werden (vgl. Franck 1999)
- Für jede Zeitbeziehung zwischen zwei Vorgängen  $i, j \in V$  kann ein Pfeilkalender  $B_{ij}$  bestimmt werden



$$S_i = 2 \quad \delta_{ij} = 6 \Rightarrow S_j \geq 15$$

- $S = (S_0, S_1, \dots, S_{n+1})$ , mit  $S_i \geq 0, i \in V$ , und  $S_0 = 0$ , heißt Schedule

## Erneuerbare Ressourcen

- $r_{ik}$  bezeichnet die Anzahl der Einheiten von Ressource  $k \in \mathcal{R}$ , die zu jedem Zeitpunkt der Ausführung von Vorgang  $i$  benötigt werden
- Parameter  $\rho_k$ :

$$\rho_k := \begin{cases} 1, & \text{falls Ressource } k \text{ w\u00e4hrend einer Pause belegt bleibt} \\ 0, & \text{falls Ressource } k \text{ w\u00e4hrend einer Pause frei wird} \end{cases}$$

- Die aktive Menge  $\mathcal{A}^{cal}(S, t)$  kann dann wie folgt angegeben werden:

$$\mathcal{A}^{cal}(S, t) := \{i \in V \mid S_i \leq t < C_i(S_i)\}$$

- Damit kann die Ressourceninanspruchnahme  $r_k(S, t)$  von Ressource  $k \in \mathcal{R}$  zum Zeitpunkt  $t$  bei gegebenem Schedule  $S$  berechnet werden

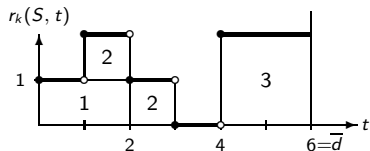
$$r_k(S, t) := \sum_{i: i \in \mathcal{A}^{cal}(S, t) \wedge B_i(t)=1} r_{ik} + \sum_{i: i \in \mathcal{A}^{cal}(S, t) \wedge B_i(t)=0} r_{ik} \rho_k$$

## Klassisches Ressourcennivellierungsproblem

- Zielfunktion des klassischen Ressourcennivellierungsproblems:

$$f(S) := \sum_{k \in \mathcal{R}} c_k \int_0^{\bar{d}} r_k^2(S, t) dt \quad (RL)$$

- Ressourcenprofil  $r_k(S, \cdot) : [0, \bar{d}] \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$  von Ressource  $k$



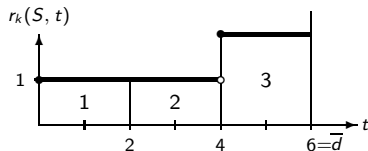
$$f(S) = 14 \quad (c_k = 1)$$

## Klassisches Ressourcennivellierungsproblem

- Zielfunktion des klassischen Ressourcennivellierungsproblems:

$$f(S) := \sum_{k \in \mathcal{R}} c_k \int_0^{\bar{d}} r_k^2(S, t) dt \quad (RL)$$

- Ressourcenprofil  $r_k(S, \cdot) : [0, \bar{d}] \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$  von Ressource  $k$



$$f(S) = 12 \quad (c_k = 1)$$



## Struktureigenschaften

- Das klassische Ressourcennivellierungsproblem mit Kalendern ist  $\mathcal{NP}$ -schwer im strengen Sinne
- Die Zielfunktion (RL) ist stetig und lokal konkav
- Eine optimale Lösung ist unter den Extrempunkten der Abschlüsse der Isoordnungs-Isorelationsmengen zu finden
- Es existiert eine optimale Lösung, die ganzzahlig ist, falls  $p_i \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$  für alle  $i \in V$ ,  $\delta_{ij} \in \mathbb{Z}$  für alle  $\langle i, j \rangle \in A$ ,  $S_0 = 0$  und „Start- und Endzeitpunkte von Kalenderunterbrechungen“  $\in \mathbb{Z}_{\geq 0}$

## Anwendungsbereiche

### Einzelfertigung

- Hausbau
- Maschinenbau
- Anlagenbau



## Gemischt-ganzzahlige lineare Modelle

- START-Formulierung (vgl. Pritsker et al. 1969)

$$x_{it} := \begin{cases} 1, & \text{falls Vorgang } i \text{ zu } t \text{ startet} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

- EXECUTION-Formulierung (vgl. Kaplan 1988, Neumann and Morlock 1993)

$$\tilde{x}_{it} := \begin{cases} 1, & \text{falls Vorgang } i \text{ zu } t \text{ aktiv ist} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

- CHANGEOVER-Formulierung (vgl. Klein 2000)

$$\hat{x}_{it} := \begin{cases} 1, & \text{falls Vorgang } i \text{ zu } t \text{ oder früher startet} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$



## Preprocessing – Vorgänge und Zeitbeziehungen

- $ES_i$  ( $LS_i$ ): Frühestmöglicher (spätestmöglicher) Startzeitpunkt von Vorgang  $i \in V$
- Anpassung des Floyd-Warshall Algorithmus um eine Längste-Wege-Matrix  $D$  in Abhängigkeit der Startzeitpunkte zu generieren  $\Rightarrow S_j \geq S_i + d_{i,j,S_i}$
- Bestimmung von Mengen  $N_i$ , die unzulässige Startzeitpunkte von Vorgang  $i \in V$  enthalten
  - $t \in N_i \Leftrightarrow \sum_{\tau=t}^{\min(\bar{d}, t+p_i-1)} B_i(\tau) \neq p_i, i \in V^{ni}$
  - $t \in N_i \Leftrightarrow B_i(t) = 0, i \in V^{bi}$
  - $t \in N_i \Leftrightarrow d_{j,i,t} + d_{j,i,t+d_{i,j,t}} > 0, i, j \in V$
- $W_i := \{ES_i, \dots, LS_i\} \setminus N_i, i \in V$

## Preprocessing – Ressourcen (vgl. Rieck et al. 2012)

- Bestimmung von minimalen und maximalen Ressourceninanspruchnahmen,  $R_{kt}$  bzw.  $H_{kt}$ , für jede Ressource  $k \in \mathcal{R}$  und jeden Zeitpunkt  $t \in \mathcal{T}$

$$\Rightarrow R_{kt} \leq r_k(S, t) \leq H_{kt}$$

- Linearisierung der Zielfunktion durch Einführung von Entscheidungsvariablen  $y_{kth} \in [0, 1]$

$$\Rightarrow \sum_{h=1}^{H_{kt}} y_{kth} = r_k(S, t), \quad k \in \mathcal{R}, t \in \mathcal{T}$$

## START-Formulierung

$$x_{it} := \begin{cases} 1, & \text{falls Vorgang } i \text{ zu } t \text{ startet} \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

Minimiere 
$$\sum_{k \in \mathcal{R}} c_k \sum_{t \in \mathcal{T}} \sum_{h=1}^{H_{kt}} (2h-1) y_{kth}$$

u.d.N. 
$$\sum_{t \in W_i} (t + d_{ijt}) x_{it} \leq \sum_{t \in W_j} t x_{jt} \quad i, j \in V, i \neq j \quad (1)$$

$$\sum_{t \in W_i} x_{it} = 1 \quad i \in V \quad (2)$$

$$\sum_{i \in V} r_{ik} \sum_{\tau \in \mathcal{T}_{it}} x_{i\tau} B^{kit} \leq \sum_{h=1}^{H_{kt}} y_{kth} \quad k \in \mathcal{R}, t \in \mathcal{T} \quad (3)$$

- $\mathcal{T}_{it} := \{\max(ES_i, t - p_{it}^{back} + 1), \dots, \min(LS_i, t)\}$ :  
Startzeitpunkte von Vorgang  $i$ , die  $S_i \leq t < C_i$  bedingen
- $p_{it}^{back} := t - \max\{\tau \in \mathcal{T} \mid \sum_{z=\tau}^{t-1} B_i(z) = p_i\}$ , mit  $\max \emptyset := -1$
- $B^{kit} := B_i(t) + (1 - B_i(t))\rho_k$



## Heuristische Verfahren

- Generierungsschema zur Erzeugung von Schedules, die Extrempunkte der Abschlüsse von Isoordnungs-Isorelationsmengen darstellen
- Einbettung des Generierungsschemas in ein populationsbasiertes lokales Suchverfahren (vgl. Ballestin et al. 2007)
- Einbettung des Generierungsschemas in einen hybriden genetischen Algorithmus

## Generierungsschema

---

### Algorithmus Prioritätsregelverfahren

---

#### Initialisierung:

Setze  $\mathcal{C} := \{0\}$ ,  $S^{\mathcal{C}} := (0)$  und  $\bar{\mathcal{C}} := V \setminus \{0\}$ .

Bestimme die Distanzmatrix  $D$ , sowie die Mengen  $W_i$  für alle  $i \in V$ .

**für alle  $i \in \bar{\mathcal{C}}$  mit  $LS_i = ES_i$  führe aus:**

Setze  $S_i := ES_i$ ,  $\mathcal{C} := \mathcal{C} \cup \{i\}$  und  $\bar{\mathcal{C}} := \bar{\mathcal{C}} \setminus \{i\}$ .

#### Hauptschritt:

**solange  $\mathcal{C} \neq V$  führe aus:**

Wähle Vorgang  $j$  mit höchster Priorität.

Bestimme die Menge  $\mathcal{D}_j(S^{\mathcal{C}})$ .

Bestimme die größte Minimalstelle  $S_j^+$  von  $f^a(S^{\mathcal{C}}, j, \cdot)$  auf  $\mathcal{D}_j(S^{\mathcal{C}})$ .

Setze  $S_j := S_j^+$ ,  $\mathcal{C} := \mathcal{C} \cup \{j\}$  und  $\bar{\mathcal{C}} := \bar{\mathcal{C}} \setminus \{j\}$ .

*ES-LS-Update*( $j$ ).

**für alle  $i \in \bar{\mathcal{C}}$  mit  $LS_i = ES_i$  führe aus:**

Setze  $S_i := ES_i$ ,  $\mathcal{C} := \mathcal{C} \cup \{i\}$  und  $\bar{\mathcal{C}} := \bar{\mathcal{C}} \setminus \{i\}$ .

**Rückgabe** Schedule  $S$

---

## Entscheidungszeitpunkte

Mögliche Startzeitpunkte für den aktuell einzuplanenden Vorgang  $j$ , die zu Schedules führen, welche Extrempunkte des Abschlusses einer Isoordnungs-Isorelationsmenge darstellen:

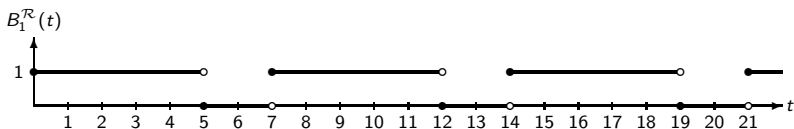
- aktueller ES- und LS-Wert des Vorgangs (Zeitbeziehung bindend)
- Zeitpunkte  $t \in W_j$  für die gilt:
  - $t$  ist Endzeitpunkt eines eingeplanten Vorgangs oder
  - $C_j(t)$  ist Startzeitpunkt eines eingeplanten Vorgangs oder
  - $t$  ist Start oder Ende einer Kalenderunterbrechung oder
  - $C_j(t)$  ist Start oder Ende einer Kalenderunterbrechung

## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



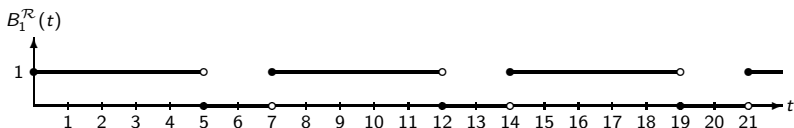
$$B_2^{\mathcal{R}}(t) = 1 \text{ für alle } t$$

## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

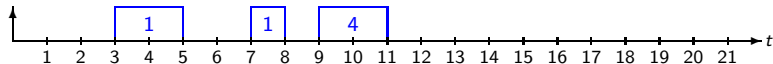
Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



$$B_2^{\mathcal{R}}(t) = 1 \text{ für alle } t$$

Ressourceninanspruchnahmen:

$$r_{11} = 3, r_{12} = 2, r_{21} = 0, r_{22} = 1, r_{41} = 1, r_{42} = 1$$



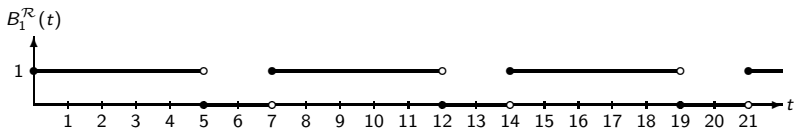


## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

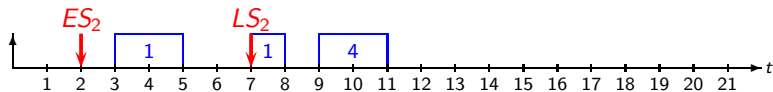
Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



$$B_2^{\mathcal{R}}(t) = 1 \text{ für alle } t$$

Ressourceninanspruchnahmen:

$$r_{11} = 3, r_{12} = 2, r_{21} = 0, r_{22} = 1, r_{41} = 1, r_{42} = 1$$

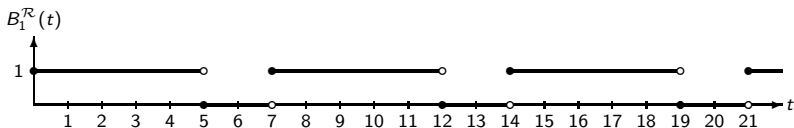


## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

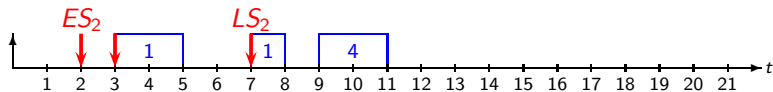
Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



$$B_2^R(t) = 1 \text{ für alle } t$$

Ressourceninanspruchnahmen:

$$r_{11} = 3, r_{12} = 2, r_{21} = 0, r_{22} = 1, r_{41} = 1, r_{42} = 1$$

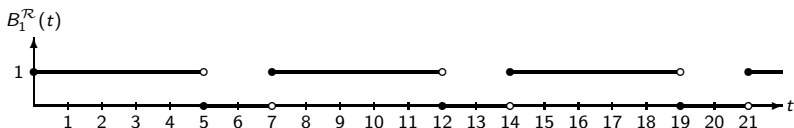


## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

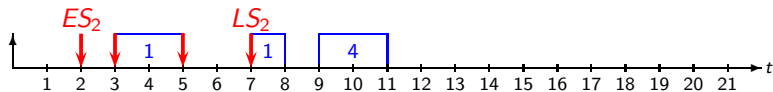
Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



$$B_2^{\mathcal{R}}(t) = 1 \text{ für alle } t$$

Ressourceninanspruchnahmen:

$$r_{11} = 3, r_{12} = 2, r_{21} = 0, r_{22} = 1, r_{41} = 1, r_{42} = 1$$

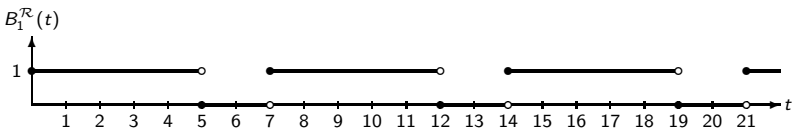


## Beispiel

$$\mathcal{C} = \{0, 1, 4\}, S^{\mathcal{C}} = (0, 3, 9) \text{ und } \bar{\mathcal{C}} = \{2, 3, 5\}$$

Vorgang mit höchster Priorität sei 2 mit  $ES_2 = 2$ ,  $LS_2 = 7$  und  $p_2 = 2$

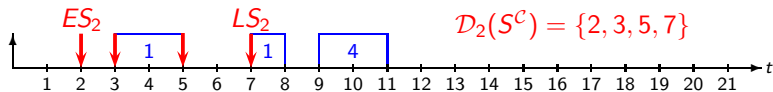
Es werden zwei erneuerbare Ressourcen benötigt, um die Vorgänge des Projektes auszuführen



$$B_2^{\mathcal{R}}(t) = 1 \text{ für alle } t$$

Ressourceninanspruchnahmen:

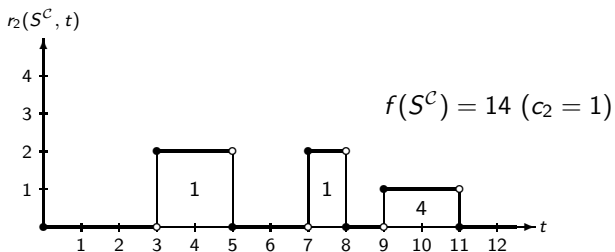
$$r_{11} = 3, r_{12} = 2, r_{21} = 0, r_{22} = 1, r_{41} = 1, r_{42} = 1$$



## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

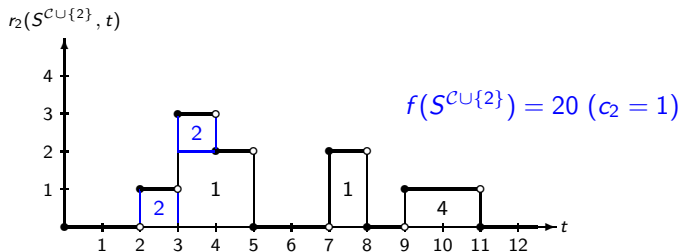
Beispiel:



## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

Beispiel:

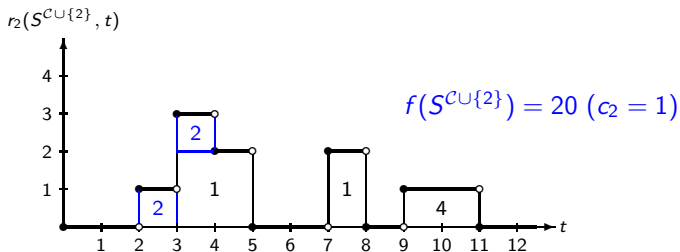


## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

$$f^a(S^C, 2, 2) = 6$$

Beispiel:



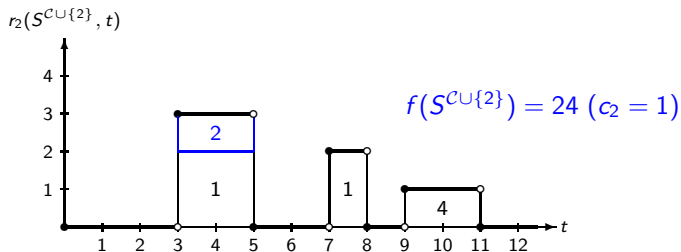
## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

$$f^a(S^C, 2, 2) = 6$$

$$f^a(S^C, 2, 3) = 10$$

Beispiel:





## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

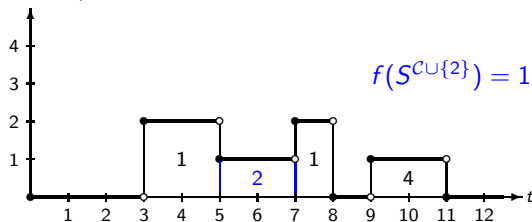
Beispiel:

$$f^a(S^C, 2, 2) = 6$$

$$f^a(S^C, 2, 3) = 10$$

$$f^a(S^C, 2, 5) = 2$$

$r_2(S^{C \cup \{2\}}, t)$



## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

Beispiel:

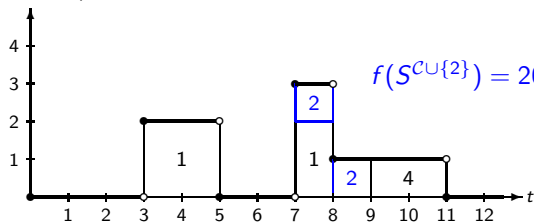
$$f^a(S^C, 2, 2) = 6$$

$$f^a(S^C, 2, 3) = 10$$

$$f^a(S^C, 2, 5) = 2$$

$$f^a(S^C, 2, 7) = 6$$

$r_2(S^{C \cup \{2\}}, t)$



## Erweiterungskosten

$$f^a(S^C, j, t) = f(S^{C \cup \{j\}}) - f(S^C)$$

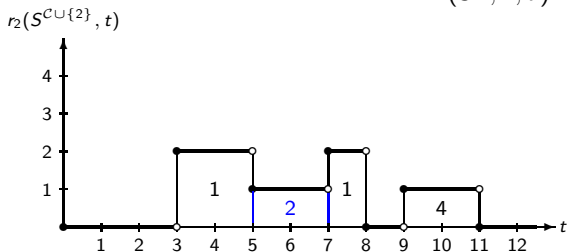
Beispiel:

$$f^a(S^C, 2, 2) = 6$$

$$f^a(S^C, 2, 3) = 10$$

$$f^a(S^C, 2, 5) = 2$$

$$f^a(S^C, 2, 7) = 6$$





## Forschungsausblick

- Performance Analyse der MIP-Modelle (bis zu 50 reale Vorgänge)
- Performance Analyse der Heuristiken (bis zu 1000 reale Vorgänge)
- Einbeziehung von partiell erneuerbaren Ressourcen
  - Viele Struktureigenschaften entfallen
  - Unterbrechbarkeit muss erweitert werden
  - Entwerfen von Lösungsverfahren
  - Performance Analyse

Vielen Dank für die Aufmerksamkeit!

